|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Item Pengujian | Kriteria Keberterimaan | Hasil | Keterangan |
| Peforma Sistem Pendorong Elektrik | Sistem Pendorong elektrik mampu mendorong kursi roda dengan beban hingga 120 kg |  |  |
| Sistem Pendorong elektrik mampu mendorong kursi roda pada lintasan menajak hingga 15 derajat (2x sudut ramp, 7 derajat) |  |  |
| Sistem pengendali mampu mengubah kecepatan dari nol hingga kecepatan maksimum |  |  |
| Kecepatan gerak kursi roda dapat diubah tanpa menibulkan sentakan atau beban kejut |  |  |
| Ketinggian rinangan (obstacle) yang dapat dilalui kursi roda (mm) |  |  |
| Konsums energi (Wh) |  |  |
| Jarak tempuh maksimm untk battery terisi penuh (km) |  |  |